

MANUAL DE USUARIO TRANSMISOR DMF-10

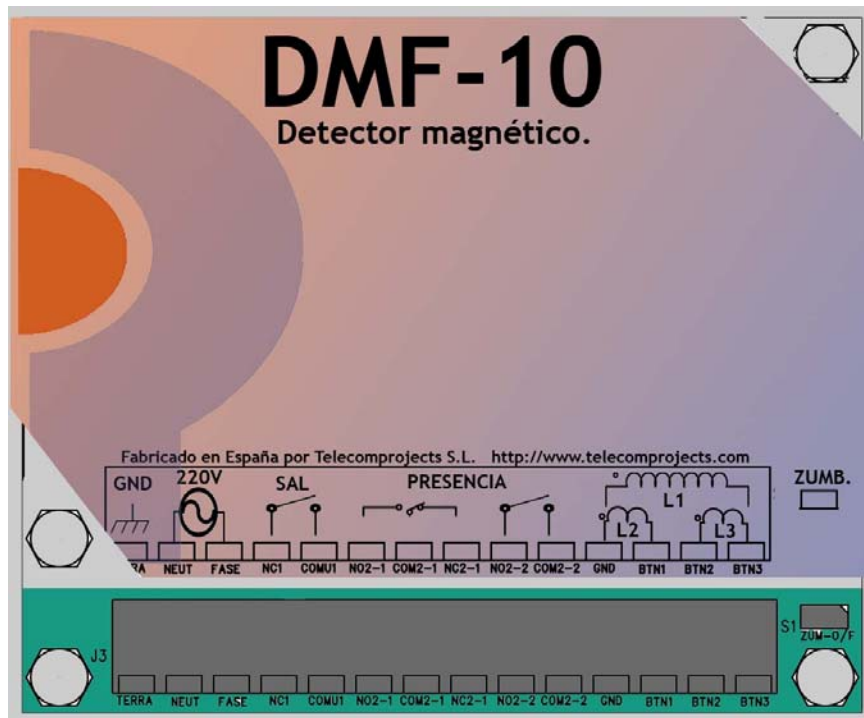


FIG-1. DETECTOR MAGNÉTICO DMF-1

1. CARACTERÍSTICAS GENERALES

El equipo DMF-10 es un detector por lazo magnético.

Diseñado para la detección de vehículos.

Tiene especial aplicación en automatizaciones de puertas de garaje, para evitar el cierre de las mismas sobre el vehículo y en sistemas de seguridad, para la protección de accesos rodados.

2. FUNCIONAMIENTO.

La detección se efectúa mediante una bobina (L1) o varias bobinas (L2 – L3) enterradas en el suelo.

La presencia de un vehículo produce el accionamiento de un relé hasta que la presencia del vehículo desaparezca, existe una segunda función que consiste en el accionamiento de un segundo relé temporizado de 0 a 10 segundos aproximadamente después de la no presencia del vehículo identificado en la regleta de conexiones como ID.

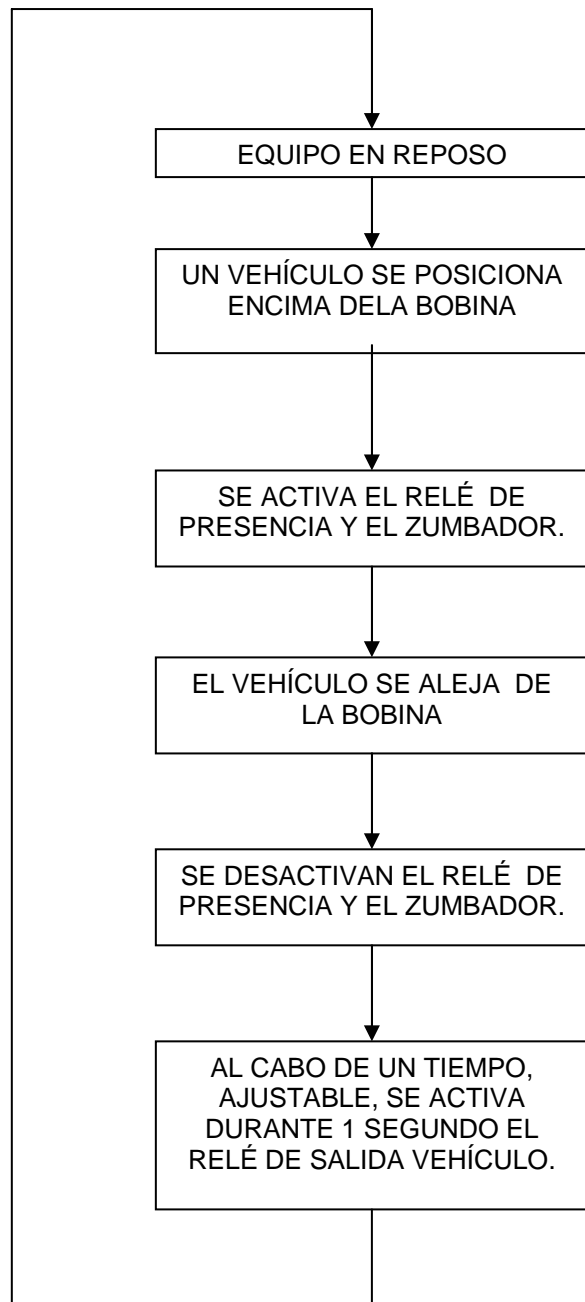


FIG-2. PROCESO ACTUACIÓN DMF-10

3. CONEXIONES

En el frontal del equipo aparece En modo esquemático la conexión de cada uno de los bornes.

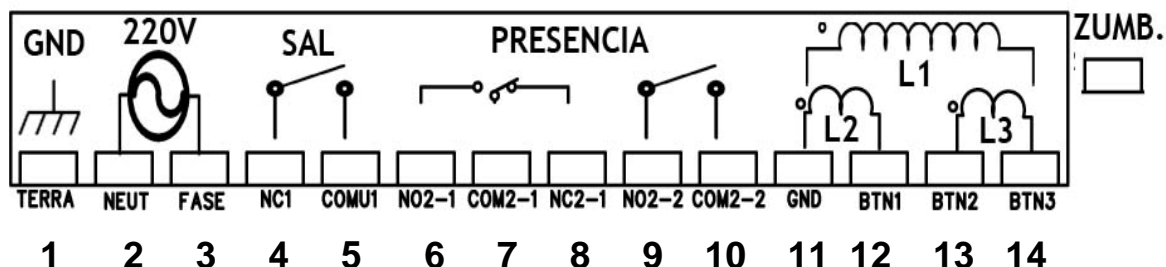


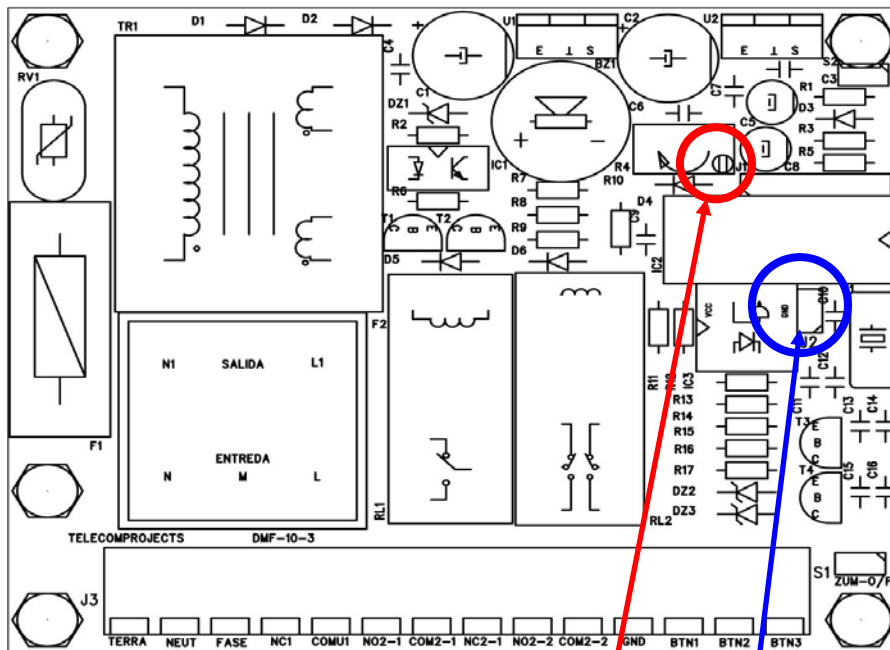
FIG-3. CONEXIONADO DMF-10.

| CONEXIONES | | |
|------------|---|--------|
| BORNE | DESCRIPCIÓN | IDENT. |
| 1 | CONEXIÓN A TIERRA. | TERRA |
| 2 | TENSIÓN ALTERNA 220V (NEUTRO) | NEUT |
| 3 | TENSIÓN ALTERNA 220V (FASE) | FASE |
| 4 | CONEXIÓN RELE NC ACTIVACIÓN SALIDA. | NC1 |
| 5 | CONEXIÓN RELE COMUN ACTIVACIÓN SALIDA. | COMU1 |
| 6 | CONEXIÓN RELE NA-1 ACTIVACIÓN PRESENCIA. | NO2-1 |
| 7 | CONEXIÓN RELE COMUN ACTIVACIÓN PRESENCIA. | COM2-1 |
| 8 | CONEXIÓN RELE NC-1 ACTIVACIÓN PRESENCIA. | NC2-1 |
| 9 | CONEXIÓN RELE 2 COMUN ACT. PRESENCIA. | NO2-2 |
| 10 | CONEXIÓN RELE 2 COMUN ACT. PRESENCIA. | COM2-2 |
| 11 | CONEXIÓN A LA BOBINA , TIERRA. | GND |
| 12 | CONEXIÓN BOBINA 2. | BTN1 |
| 13 | CONEXIÓN BOBINA 3 | BTN2 |
| 14 | CONEXIÓN COMÚN BOBINAS B1 Y B3. | BTN3 |

Los finales de las bobina que se conectan en el detector deben ir **trenzados***.

Existe una conexión en la parte derecha del equipo, con la referencia ZUM, que permite el enmudecimiento del zumbador. Para enmudecer el equipo quitar el puente de la conexión ZUM.

4. AJUSTE DEL TIEMPO ENTRE PRESENCIA Y SALIDA.



Ajuste del tiempo entre presencia y salida.
 Para ajustar el tiempo entre la salida del vehículo y la activación del relé de salida.

El tiempo máximo es de 10 segundos y el mínimo de 0 segundos.
 Para ajustar mas tiempo girar el potenciómetro en sentido horario.

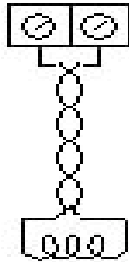
Existe otro jumper para reducir la sensibilidad del equipo, para ello quitar el puente señalado en el círculo.

5. CARACTERÍSTICAS TÉCNICAS

| CARACTERÍSTICAS TÉCNICAS | |
|---|-----------------------------------|
| ALIMENTACIÓN | 220Vac/20mA (máx.) |
| FUSIBLE DE PROTECCIÓN | 0.5 A |
| UTILIZACION | SALIDAS A RELÉ 5A |
| ZUMBADOR DE PRESENCIA | |
| TIEMPO ENTRE PRESENCIA Y SALIDA | AJUSTABLE ENTRE 0 -10 segundos |
| LOS CABLES DE LA BOBINA ESTÁN GALVANICAMENTE AISLADO. | |
| RANGO DE TEMPERATURA DE FUNCIONAMIENTO | 0-60°C |
| | |
| | |
| | |

6. INSTRUCCIONES DE MONTAJE

- Instalar las bobinas a la salida y entrada del parking, las bobinas estarán compuestas por 6 a 8 espiras de 100x30 cm de hilo de sección 1'5 o 2 m/m vulcanizado, recuerde de trenzar los cables entre la bobina y la conexión del DMF-10.



- Conectar las salidas de los relés.
- Conectar el equipo a la red eléctrica.
- Si se requiere, ajustar el tiempo mediante el potenciómetro.

7. IMPORTANTE

Es recomendable instalar un interruptor para quitar y poner corriente del DMF-10, puede ocurrir en algunos casos que el equipo debido a ruido atmosférico, chispas, descargas etc no funcione correctamente, mediante dicho interruptor lo conseguiremos resetear.